



**UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA
CENTRO DE CIÊNCIAS FÍSICAS E MATEMÁTICAS
DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA**

Semestre 2016.2							
I. Identificação da disciplina							
Código	Nome da Disciplina	Horas/aula Semanais	Horas/aula Semestrais				
MTM 5163	Cálculo C	05 Teóricas	00 Práticas	90			
II. Professor(es) ministrante(s)							
Wagner Barbosa Muniz, Luciano Bedin, Mário Cesar Zambaldi, Juliano de Bem Francisco, Joel Santos Souza, Mykola Khrypchenko							
III. Pré-requisito(s)							
Código	Nome da Disciplina						
MTM 5162	Cálculo B						
IV. Curso(s) para o(s) qual(is) a disciplina é oferecida							
Engenharias (exceto Eng ^a Elétrica e Eletrônica)							
V. Ementa							
Noções de cálculo vetorial; integrais curvilíneas e de superfície; teorema de Stokes; teorema da divergência de Gauss; equações diferenciais de 1 ^a ordem; equações diferenciais lineares de ordem n; noções sobre transformada de Laplace.							
VI. Objetivos							
Concluindo o programa de Cálculo C, o aluno deverá ser capaz de:							
<ol style="list-style-type: none">Identificar funções vetoriais e calcular derivadas e derivadas parciaisDerivadas direcionais de funções escalaresParametrizar curvas e superfíciesCalcular e interpretar o gradiente, divergente e rotacionalIdentificar e calcular integrais de linha e de superfície. Aplicações em alguns problemas práticosIdentificar equações diferenciais, soluções geral e particularResolver equações diferenciais de 1^a ordem e 1^o grau tais como equações de variáveis separáveis, homogêneas, exatas, linearesResolver alguns problemas práticos que envolvem equações diferenciaisIdentificar equações diferenciais de ordem nResolver alguns tipos especiais de equações diferenciais de segunda ordemResolver equações lineares de ordem nResolver equações diferenciais utilizando Transformada de Laplace							
VII. Conteúdo programático							
1. Noções de Cálculo Vetorial							
1.1. Funções vetoriais de uma variável <ol style="list-style-type: none">Definição e exemplosRepresentação geométricaLímite e continuidadeDerivada. Interpretação geométrica da derivada							
1.2. Curvas <ol style="list-style-type: none">Representação paramétrica de uma retaRepresentação paramétrica de outras curvas (circunferência, elipse, hélice circular,...).Reta tangente a uma curva							

- 1.2.4. Reparametrização de curvas por comprimento de arco
- 1.3. Funções Vetoriais de várias variáveis
 - 1.3.1. Definição e exemplos
 - 1.3.2. Derivadas Parciais
 - 1.3.4. Campos Escalares e Vetoriais
 - 1.3.5. Derivada Direcional e Gradiente de campo escalar
 - 1.3.6. Campos Conservativos
- 2. Integral Curvilínea e de Superfície**
 - 2.1. Integral curvilínea ou de linha
 - 2.1.1. Integral de linha de campo escalar: definição, propriedades e cálculo
 - 2.1.2. Integral de linha de função vetorial: definição, propriedades e cálculo
 - 2.1.3. Integral de linha independente do caminho de integração
 - 2.1.4. Teorema de Green
 - 2.2. Integral de Superfície
 - 2.2.1. Parametrização de superfície
 - 2.2.2. Área de superfície
 - 2.2.3. Integral de superfície de um campo escalar: definição, propriedades, cálculo e aplicações
 - 2.2.4. Integral de superfície de um campo vetorial: definição, cálculo. Interpretação física
 - 2.2.5. Rotacional. Teorema de Stokes
 - 2.2.6. Divergente. Teorema da divergência
- 3. Equações Diferenciais de 1^a ordem**
 - 3.1. Noções gerais de equações diferenciais: definição, ordem, grau, soluções
 - 3.2. Equações diferenciais de 1^a ordem e 1º grau
 - 3.2.1. Definição. Tipos de soluções
 - 3.2.2. Equações de variáveis separáveis
 - 3.2.3. Equações homogêneas
 - 3.2.4. Equações diferenciais exatas - fatores integrantes
 - 3.2.5. Equação linear homogênea e não homogênea
- 4. Equações Diferenciais de ordem n**
 - 4.1. Equações diferenciais de 2^a ordem
 - 4.1.1. Definição e exemplos
 - 4.1.2. Teoria das soluções (dependência e independência linear), Wronskiano
 - 4.1.3. Solução de alguns tipos especiais ($y''=f(x)$; $y''=f(x,y')$; $y''=f(y)$; $y''=f(y,y')$)
 - 4.2. Equações lineares de ordem n
 - 4.2.1. Equações lineares homogêneas de coeficientes constantes
 - 4.2.2. Equações lineares não homogêneas. Solução pelo método dos coeficientes a determinar e pelo método da variação dos parâmetros
- 5. Noções gerais de Transformada de Laplace**
 - 5.1. Definição de transformada de Laplace
 - 5.2. Transformada de Laplace de algumas funções elementares
 - 5.3. Transformada inversa de Laplace
 - 5.4. Propriedades da transformada de Laplace
 - 5.4.1. 1º Teorema do deslocamento
 - 5.4.2. Transformada de Laplace de derivadas e integrais
 - 5.4.3. Função degrau unitário
 - 5.4.4. 2º Teorema do deslocamento
 - 5.4.5. Multiplicação por t^n
 - 5.4.6. Transformada de Laplace de funções periódicas
 - 5.5. Transformada de Laplace e Equações Diferenciais
 - 5.6. Teorema da Convolução

VIII. Metodologia de ensino

O programa será desenvolvido através de aulas expositivas dialogados com apresentação e resolução de alguns exemplos e exercícios. O professor fará a adequação necessária nas diferentes turmas e, se julgar conveniente, poderá alterar a ordem da unidades do conteúdo programático.

IX. Metodologia de avaliação

1. Serão realizadas três ou quatro provas escritas, conforme escolha do docente.
2. A média semestral MS será dada pela média ponderada (com pesos a serem definidos pelo docente) das 3 ou 4 provas realizadas.
3. Estará aprovado o aluno com frequência suficiente que obtiver média semestral MS maior ou igual a 6 (seis).

X. Avaliação final

O aluno com frequência suficiente e com média semestral MS entre 3 (três) e 5,5 (cinco e meio) terá direito a uma avaliação final, abrangendo todo o conteúdo do semestre. Neste caso, a nota final será a média aritmética entre a avaliação final e a média semestral. Será aprovado o aluno que tiver nota final maior ou igual a 6 (seis).

XI. Cronograma teórico

Data	Atividade
-	A ser estabelecido pelo docente

XII. Cronograma prático

Data	Atividade:
-	Não estabelecido

XIII. Bibliografia básica

1. GUIDORIZZI, H. L., **Um curso de cálculo**, Vol. 3, 5^a ed., LTC, 2001.
2. LEITHOLD, L., **O Cálculo com Geometria Analítica**, Vol. 2, 3^a ed., Harbra, 1994.
3. STEWART, J., **Cálculo**, Vol. 2, 6^a ou 7a ed. Cengage.
4. THOMAS, G.B., WEIR, M.D., HASS, J., GIORDANO, F.R. **Cálculo**, Vol. 2, 11a. ou 12a ed. Pearson.
5. ZILL, D.G., CULLEN, M.R., **Equações Diferenciais**, Vol. 1, 3^a ed., Pearson – Makron Books, 2001.
6. ZILL, D.G., **Equações Diferenciais com Aplicações em Modelagem**, Thomson, 2003.
7. ZILL, D.G., CULLEN, M.R., **Matemática Avançada para Engenharia**, Vol. 1, Bookman, 2009.
8. ZILL, D.G., CULLEN, M.R., **Matemática Avançada para Engenharia**, Vol. 2, Bookman, 2009.

XIV. Bibliografia complementar

9. ANTON, H., **Cálculo - um novo horizonte**, vol.1, 6^a Ed., Porto Alegre, Bookman, 2000.
10. ANTON, H., **Cálculo - um novo horizonte**, Vol. 2, 6^a ed., Editora Bookman, 2000.
11. AYRES, F., **Equações diferenciais**, Coleção Schaum, 2^a ed., Makron books, 1994.
12. BOYCE, W.E, DIPRIMA, R.C., **Equações diferenciais elementares e Problemas de Valores de Contorno**, Livros Técnicos e Científicos Editora, 2002.
13. BRANNAN, J.R., BOYCE, W.E. **Equações Diferenciais uma Introdução a Métodos Modernos e suas Aplicações**, LTC, 2009.
14. EDWARD, C.H., PENNEY, D.E.: **Cálculo com Geometria Analítica**, Rio de Janeiro: Editora Prentice - Hall do Brasil Ltda. 1987.
15. FLEMMING, D. M. e GONÇALVES, M. B. **Cálculo C**. Editora da UFSC.
16. GONÇALVES, M.B., FLEMMING, D. M., **Cálculo B**, Pearson.
17. KREYSZIG, E.: **Matemática superior para engenharia**, Vol. 1, 9. ed., Livros Técnicos e Científicos, 2009.
18. SIMMONS, G. F., **Cálculo com geometria Analítica**, vol. 2, Editora Makron Books do Brasil, 1987.

Florianópolis, 2 de agosto de 2016.

Prof. Juliano de Bem Francisco
Coordenador da disciplina