

**AULA-10 ( 06/05/2006 ) SOLUÇÃO NUMÉRICA DE EQUAÇÕES DIFERENCIAIS:  
MÉTODOS DE RUNGE-KUTTA**

**RESUMO:** Uma dificuldade na solução numérica do PVI

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = f(t, y), & a \leq t \leq b \\ y(a) = \alpha \end{cases}, \quad (1)$$

através de métodos baseados no teorema de Taylor é o cálculo de derivadas  $f'(t, y(t))$ ,  $f''(t, y(t))$ , etc. Nesta aula mostraremos que as dificuldades do método de Taylor podem ser contornadas usando métodos de Runge-Kutta.

**Teoria:** Os métodos de Runge-Kutta são baseados no teorema de Taylor para funções de duas variáveis aplicado à função  $f(t, y)$ :

$$\begin{aligned} f(t_0 + h, y_0 + k) = & f(t_0, y_0) + h \frac{\partial f}{\partial t}(t_0, y_0) + k \frac{\partial f}{\partial y}(t_0, y_0) + \frac{h^2}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}(t_0, y_0) + \\ & h k \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial y}(t_0, y_0) + \frac{k^2}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(t_0, y_0) + \text{Resto}. \end{aligned} \quad (2)$$

**Métodos** A idéia dos métodos de Runge-Kutta é usar o resultado em (2) para aproximar as derivadas que aparecem nos métodos baseados na expansão de Taylor de  $y(t_{j+1})$  (para funções de uma variável). Para ilustrar a idéia, vamos lembrar que se  $u_j$  denota a aproximação para  $y(t_j)$ , o **método de Taylor de Ordem 2 (Aula-9)** é da forma

$$\begin{cases} u_0 = \alpha, & \text{(condição inicial)} \\ u_{j+1} = u_j + hf(t_j, u_j) + \frac{h^2}{2} f'(t_j, u_j), & j = 0, 1, \dots, n-1. \end{cases} \quad (3)$$

Um método de Runge Kutta de ordem 2 é obtido usando um polinômio de Taylor em duas variáveis de grau um (veja (2)) da função de  $af(t_j + b, u_j + c)$  para aproximar  $f(t_j, u_j) + \frac{h}{2} f'(t_j, u_j)$  em (3), procurando constantes  $a, b, c$  de modo que o erro de truncamento seja  $O(h^2)$ . Feito isso prova-se que as constantes  $a, b$ , e  $c$  devem ser  $a = 1$ ,  $b = h/2$ , e  $c = \frac{h}{2} f'(t_j, u_j)$ . O método obtido é :

**Método do Ponto Médio**

$$\begin{cases} u_0 = \alpha, & \text{(condição inicial)} \\ u_{j+1} = u_j + hf(t_j + \frac{h}{2}, u_j + \frac{h}{2} f(t_j, u_j)), & j = 0, 1, \dots, n-1. \end{cases} \quad (4)$$

Um outro método obtido seguindo um raciocínio análogo (envolvendo 4 parâmetros) é:

**Método de Heun:**

$$\begin{cases} u_0 = \alpha, & \text{(condição inicial)} \\ u_{j+1} = u_j + \frac{h}{4} [f(t_j, u_j) + 3f(t_j + \frac{2}{3}h, u_j + \frac{2}{3}hf(t_j, u_j))], & j = 0, 1, \dots, n-1. \end{cases} \quad (5)$$

Prova-se teoricamente que ambos os métodos atingem uma precisão  $O(h^2)$ .

**Exercício**

1. Considere o PVI:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = y - t^2 + 1, & 0 \leq t \leq 3 \\ y(0) = 1/2 \end{cases} \quad (6)$$

Implemente computacionalmente os métodos de Runge-Kutta de ordem 2 acima, com  $n = 10, 20$ , e 50. Calcule o erro  $|u_j - y(t_j)|$  usando o fato de que a solução do PVI é  $y(t) = (t + 1)^2 - e^t/2$ . Compare os resultados com aqueles obtidos pelo método da série de Taylor.